

t := 0ms, 0.005ms.. 20ms

Testsignal

$$f_s := 1 \text{ kHz} \quad T_s := \frac{1}{f_s} = 1 \times 10^{-3} \text{ s}$$
$$f(t) := \sin(2 \cdot \pi \cdot f_s \cdot t)$$

Testsignal

Abtastung

$$m_1 := 2.2$$

Faktor Abtastfrequenz zu Testsignalfrequenz

$$f_{A1} := m_1 \cdot f_s = 2.2 \text{ kHz} \quad T_{A1} := \frac{1}{f_{A1}} = 0.455 \text{ ms}$$

$$u_{A1}(t) := f\left(\text{floor}\left(\frac{t}{T_{A1}}\right) \cdot T_{A1}\right)$$

Abgetastetes Testsignal (Rechteck)

$$T_{\text{sampled}} := \begin{cases} n \leftarrow 1 & = 5 \text{ ms} \\ m \leftarrow 1 \\ \text{while } n \cdot T_{A1} \neq m \cdot T_s \\ \quad \begin{cases} n \leftarrow n + 1 & \text{if } n \cdot T_{A1} < m \cdot T_s \\ m \leftarrow m + 1 & \text{otherwise} \end{cases} \\ n \cdot T_{A1} \end{cases}$$

Periodenendauer des abgetasteten Signals

$$\omega_{01} := \frac{2\pi}{T_{\text{sampled}}}$$

Kreisfrequenz des abgetasteten Signals

$$n_{\text{fourier}} := \text{floor}\left(\frac{T_{\text{sampled}}}{2T_{A1}}\right) = 5 \quad \rightarrow \quad n := 1, 2, \dots, n_{\text{fourier}}$$

Anzahl der benötigten Fourier-Koeffizienten für idealen Tiefpassfilter bei halber Abtastfrequenz

Abtastung

Fourier-Reihenentwicklung

Berechnung der Koeffizienten

$$a_{0A1} := \frac{2}{T_{\text{sampled}}} \int_0^{T_{\text{sampled}}} u_{A1}(t) dt$$

$$a_{A1}(n) := \frac{2}{T_{\text{sampled}}} \int_0^{T_{\text{sampled}}} u_{A1}(t) \cdot \cos(n \cdot \omega_{01} \cdot t) dt$$

$$b_{A1}(n) := \frac{2}{T_{\text{sampled}}} \int_0^{T_{\text{sampled}}} u_{A1}(t) \cdot \sin(n \cdot \omega_{01} \cdot t) dt$$

$$a_{0A1} = 3.721 \times 10^{-5}$$

$a_{A1}(n) =$

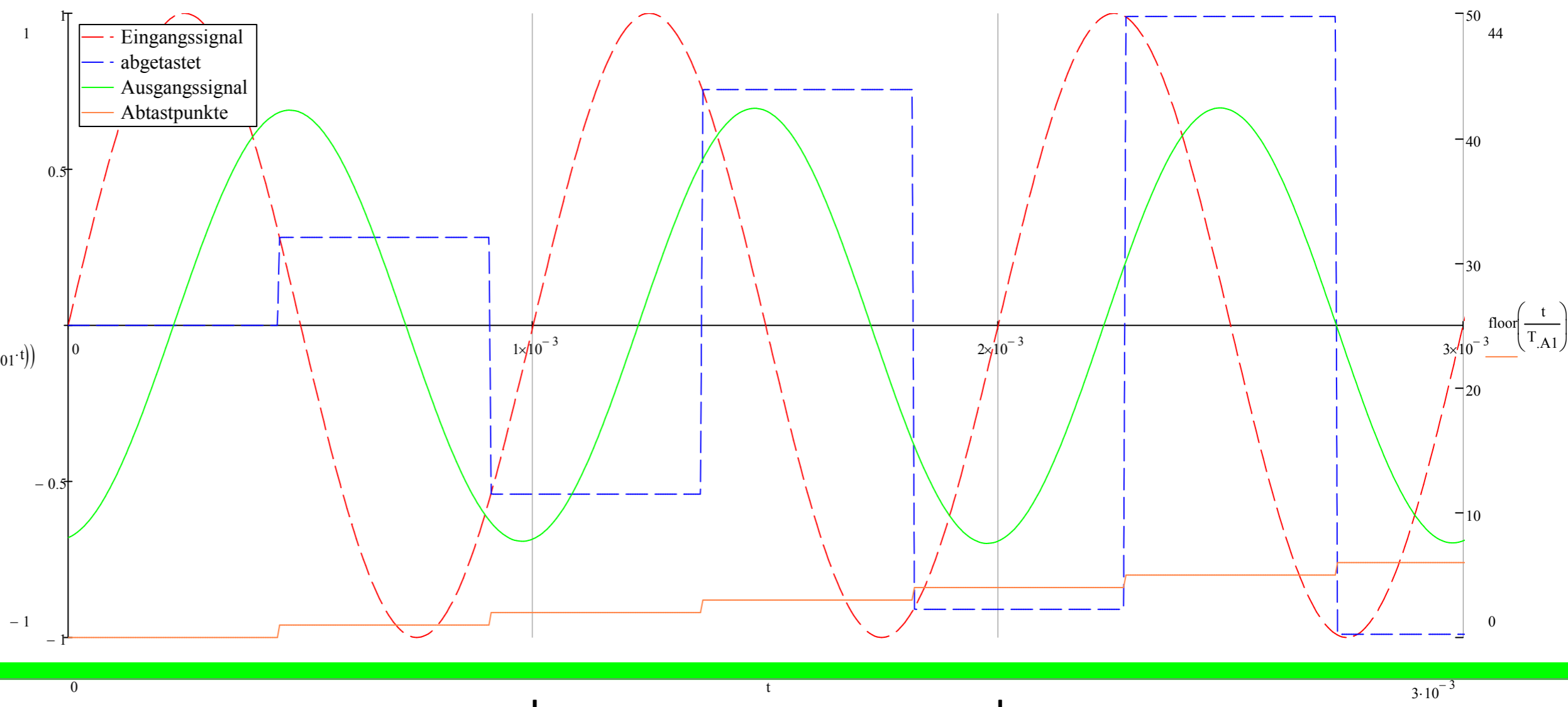
9.272·10 ⁻⁴
-1.804·10 ⁻⁴
1.9·10 ⁻⁴
4.886·10 ⁻³
-0.686

$b_{A1}(n) =$

-1.253·10 ⁻⁴
-1.361·10 ⁻⁴
-5.572·10 ⁻⁴
-1.748·10 ⁻⁵
0.099

Fourier-Reihenentwicklung

Auswertung



$f(t)$
 $u_{A1}(t)$
 $a_{0,A1} + \sum_{i=1}^{n_{\text{fourier}}} (a_{A1}(i) \cdot \cos(i \cdot \omega_{01} \cdot t) + b_{A1}(i) \cdot \sin(i \cdot \omega_{01} \cdot t))$

